1/2 ページ

Searching PAJ

## 2/2 ページ

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2004-174751 (43)Date of publication of application: 24.06.2004

B41J 2/01

(51)Int.Cl.

(71)Applicant: CANON INC

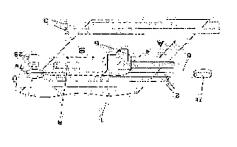
(21)Application number: 2002-340947 25.11.2002 (22)Date of filing:

(72)Inventor: GOTO FUMITAKA

(54) INK JET RECORDER

or the ejecting direction by setting the correction  $\boldsymbol{\gamma}$  value recording head having a variation in the ejection quantity densities of main raster and preceding/following rasters of each raster while taking account of three raster PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an ink jet recorder capable of uniform printing even with a

Jniform printing is carried out by correcting the quantity ejected to a raster corresponding to each nozzle and to detecting the unevenness of each nozzle. Based on the account of the quantity of ink being detected such that pattern output results, an average density is detected. detecting the dot diameter/dot shift and a pattern for all raster densities become the average density in the former pattern output results, quantities of ink being SOLUTION: The ink jet recorder has a pattern for adjacent rasters are detected. Based on the latter of ink being ejected from each nozzle while taking incident to ejection from each nozzle. latter pattern.



## LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

Date of sending the examiner's decision of

rejection

Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

Date of requesting appeal against examiner's

[Date of extinction of right] decision of rejection]

http://www19.ipdl.ncipi.go.jp/PA1/result/detail/main/wAAAoTaiNXDA416174751P1.... 18/02/14

http://www19.ipdl.ncipi.go.jp/PA1/result/detail/main/wAAAoTaiNXDA416174751P1.... 18/02/14

## \* NOTICES \*

JPO and NCIP1 are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

 This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

2.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

### CLAIMS

## Claim(s)]

[Claim 1]

The ink-jet recording device characterized by the thing of each nozzle do for the amount amendment of regurgitation ink in consideration of [ that have the diameter of a dot and the dot

kink detection pattern, and the unevenness detection pattern of each nozzle, detect the amount of ink in which the contiguity nozzle of the amount of ink in which a nozzle carries out the regurgitation to a raster from a former pattern output, and said nozzle carries out the regurgitation to said raster, detect average concentration from a latter pattern output, and total raster concentration trom a latter pattern output, and total detection ink.

Claim 2]

The ink-jet recording device characterized by the thing of each nozzle do for the amount amendment of regurgitation ink in consideration of [ that have the diameter of a dot and the dot kink detection pattern, and the unevenness detection pattern of each nozzle, detect the amount of ink in which a nozzle carries out the regurgitation to a raster from a former pattern output, and said nozzle carry out the regurgitation to the contiguity raster of said raster, detect average concentration from a latter pattern output, and total raster concentration turns into said average concentration in a latter pattern ] said amount of detection ink.

Claim 3]

The ink jet recording device characterized by having the input device which detects the amount of ink, and concentration from a test pattern in claims 1 and 2. [Claim 4]

The nozzle with which equips with a threshold said amount of ink taken into consideration, and the threshold is not filled in claims 1 and 2 is an ink jet recording device characterized by not using it.

[Translation done.]

## \* NOTICES \*

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

2.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

# DETAILED DESCRIPTION

[Detailed Description of the Invention]

Field of the Invention

This invention relates to an ink jet recording device. Furthermore, it is related with the approach of reducing the unevenness in the scanning width of face of an ink jet recording device in a detail.

[Description of the Prior Art]

There is a recording device as equipment which outputs an image, an alphabetic character, etc. devices in a color by four colors which added black (K) to cyanogen (C), a Magenta (M), three Various methods, such as a record electrophotography method, a hot printing method, and a sublimation method, are developed. Moreover, it makes it possible to record these recording attention is high especially as equipment which can perform silence, a high speed, and high colors of yellow (Y), or these 3 color. In this, an ink jet recording method is cheap and its resolution record.

device. This recording device carries out the serial scan of the recording head equipped with two scanning) of a record medium, and the direction (main scanning direction) which goes direct, and Moreover, intermittent conveyance of the record medium is carried out in an amount equal to a An ink jet recording method is a method which prints ink by making the ink adhere to discharge record medium. Since two or more deliveries arrange in the direction of vertical scanning, they it carries out image formation by forming discharge in this case and forming a dot for ink on a and a record medium from two or more deliveries by the heating element or the piezoelectric or more above-mentioned deliveries in the conveyance direction (the direction of vertical accomplishes [ record of the width of face corresponding to the number of deliveries ]. recording width at the time of un-recording.

iet recording device, the conveyance direction of a record medium is the same as the scanning moreover, recording head width of face -- \*\*\*\*\*\*\*\* -- in being a certain full multi-mold ink direction of a recording head, and forms an image on a record medium with one scan.

number is performed according to the same gamma curve to all nozzles like before ( drawing 14 equal magnitude. However, the amount of ink and discharge direction in which a recording head carries out the regurgitation vary for every delivery. Therefore, if the regurgitation of the same It is an ideal for the dot formed on a record medium to reach a desired pixel, and to carry out (a)), as shown in that of drawing 14 (a), concentration difference unevenness will arise in a printing result.

mage by reading the concentration nonuniformity of a test pattern by the sensor, and performing 220977,A. It is the head shading method which cancels the concentration unevenness on an Then, in order to reduce this image degradation, the following proposals are made in JP,05-

JP,2004-174751,A [DETAILED DESCRIPTION]

concentration amendment to each raster of each image corresponding to a nozzle.

Problem(s) to be Solved by the Invention

Concentration unevenness reduces concentration unevenness compared with drawing 14 (a) like arrival cartridge, and does not mean by amending, but is from \*\*\*\*\*\* about effect at the raster drawing 14 (b) by the aforementioned head shading method. However, it was difficult to amend concentration unevenness by the level by which people are not seen. A kink \*\*\*\*\* case, the dot has also reached greatly an order raster other than the raster which should carry out this concentration of order.

[Means for Solving the Problem]

should carry out this arrival cartridge, and both its contiguity raster raster. That is, concentration carrying out concentration amendment for every raster in consideration of the influence of the unevenness can be abolished even if it is the recording head which does the effect on a raster before and after basing on the diameter of a dot, or a kink by amending not by 1 raster pair 1 nozzle which carries out the regurgitation of the dot to each 3 of the raster in which a dot This invention is accomplished in view of said technical problem, and it is characterized by raster amendment but by 3 raster pairs 1 raster.

(Operation)

According to this invention, even if there is not only discharge quantity dispersion of the nozzle in a recording head but discharge direction dispersion, the concentration unevenness in a recording width can be abolished.

0010

Embodiment of the Invention]

(Example 1)

(Recording device outline)

Drawing 1 is the strabism explanatory view of the ink jet recording device of a serial scanning method.

If the whole recording apparatus configuration is explained first, it is the record sheet with which illustrating). the 1st which is separated and arranged and drives fixed spacing with each stepping sheet laminating was carried out to the cassette etc. is supplied at a time with a feed roller (unmotor (not shown), respectively -- conveyance roller pair 2 and the 2nd -- it is constituted as consists of paper or a sheet plastic in drawing 1. One record sheet 1 by which two or more conveyed in the direction of arrow-head A in conveyance roller pair 3.

5 is the recording head of the ink jet type for recording on said record sheet 1. Ink is supplied from a non-illustrated ink cartridge and is breathed out according to a picture signal from a [0013] nozzle

This recording head 5 and ink cartridge were carried in carriage 4, and the carriage motor 23 has constituted so that said carriage 4 may carry out a both-way scan along with the guide shaft 8 connected them with this carriage 4 through a belt 6 and Pulleys 7a and 7b. Therefore, it is by the drive of said carriage motor 23.

image, while a recording head 5 moves in the direction of arrow-head B, and a recording head's 5 record sheet 1 is conveyed by one line in the direction of arrow-head A. Predetermined record is returning to a home position by said configuration if needed and canceling the loading of a nozzle with an ink recovery device (un-illustrating) -- a conveyance roller pair -- 2 and 3 drive and a while breathing out ink to a record sheet 1 according to a picture signal, and recording an ink performed to a record sheet 1 by repeating this.

Next, the control system for making each part material of said recording device drive is

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/cgi-bin/tran\_web\_cgi\_ejje

explained.

RAM20c to perform The driver 27 for driving the control system 20 which it had, an interface 21, shown in drawing 2 for example Interim storage of various data, such as record image data, etc. While this control system is used as a work area of ROM20b which stores the control program and the various data of CPU20a, such as a microprocessor, and this CPU20a, and CPU20a as a control panel 22, and each motor (the motor 23 for a carriage drive, the motor 24 for feed motorised, the motor 25 for the 1st conveyance roller pair drive, motor 26 for the 2nd conveyance roller pair drive), And it consists of a driver 28 for a recording head drive.

panel 22, and a picture signal with an external device 29, through an interface 21. Moreover, said control section 20 outputs ON for making each motors 23-26 drive through an interface 21, an information (for example, a character pitch, an alphabetic character class, etc.) from a control OFF signal, and a picture signal, and makes each part material drive with this picture signal. he above-mentioned control section 20 performs I/O (informational I/O), such as various [0018]

Furthermore, CPU20a sends the printing image data equivalent to the writing scan of – time to a

recording head. [0019] <Image-processing outline>

Next, the image-processing approach of the record data generated with a host computer is explained.

0020]

host 201 has CPU, memory, enternal memory, the input section, and an interface with a printer. Drawing 3 is an image processing system with which this invention is applied. In drawing 3, the [0021]

through the interface, and a host 201 transmits the image data which performed color processing CPU realizes the procedure of the color processing later mentioned by performing the program memory or is supplied from an external device. It connects with the recording apparatus 202 stored in memory, and quantization processing etc. This program is memorized by enternal to a recording apparatus 202, and makes printing record perform. [0022]

which outputs R and G which are inputted, and B each color image data of 8 bits (256 gradation) It is a block diagram explaining a <u>drawing 4</u> this image processing, and is the processing flow as C, M, Y, and K each color 1 bit data.

table (LUT) -- R -- ' -- G -- ' -- B -- ' -- each -- a color -- eight -- bit data -- changing ---- G -- B -- each -- a color -- eight -- bit data -- first -- a three dimension -- a look-up having . This processing is transform processing for calling color space conversion processing (preceding paragraph color processing), and amending the difference of the color space (color space) of an input image, and the reappearance color space of an output unit.

this -- a color space conversion -- processing -- giving -- having had -- R -- ' -- G -- ' -- B -- ' -- each -- a color -- eight -- bit data -- a degree -- a three dimension -- LUT -- C -- M color of an input system. In the case of the recording device with which input data expresses a color by reflection of light, such as a printer, although a display etc. is the three primary colors -- Y -- K -- each -- a color -- eight -- bit data -- changing -- having . This processing is processing changed into the CMYK system color of an output system from the RGB system (RGB) of the additive mixture of colors of an emitter in many cases, since a color material of subtractive color mixture in three primary colors (CMY) is used, this transform processing is color transform processing (calling latter-part color processing), and is color transform performed.

Although asked by interpolation processing between the data which three-dimension LUT used

JP,2004-174751,A [DETAILED DESCRIPTION]

インページ

processing holds data discretely, and are held, since this interpolation processing is a well-known for three-dimension LUT used for preceding paragraph color processing or latter-part color technique, detailed explanation here is omitted.

guarantees the linear relation of C, M, Y, a K8 bit input level, and the output characteristics at performed, output gamma amendment is performed by 1-dimensional LUT. The relation of the that time because in many cases linear relation performs output gamma amendment since it number of printing dots and output characteristics per unit area (reflection density etc.) As for C, M, Y, and K each color 8 bit data with which latter-part color processing was does not become.

0027

In this invention, said output gamma correction value is set up for every raster by 3 raster consideration mentioned later.

M, and Y and the data with a color [K each] of 8 bits which output equipment has [the above] Inputs R and G and data with a color [ B each ] of 8 bits are changed into the color material C, by explanation of the color processing section of operation.

quantization section. Since the color recording apparatus in this example is a binary recording

Next, data with a Y [ said / C, M and Y ], and a color [ K each ] of 8 bits are sent to the

apparatus, finally quantization processing of the data with a color [ C, M, Y, and K each ] of 8

diffusion method to printing data with a color [ C, M, Y, and K each ] of 1 bit. As for the detail of binary recording device express the halftone image of a photograph tone smoothly is used. Data In this example, the quantization approach by the error diffusion method with possible making a already various papers including "Nikkei electronics 1978 year 5 month number P50-P65" are the quantization approach using this error diffusion method, already various reference and with a Y [ said / C, M and Y ], and a color [ K each ] of 8 bits are quantized by the error announced, and since it is a well-known technique, detailed explanation is omitted. bits is carried out at data with a color [ C, M, Y, and K each ] of 1 bit.

It is amendment gamma value setting outline  $\gt$  the whole  $\lt$  raster.

Next, the setting approach of the amendment gamma value of each raster in said 1-dimensional LUT is explained. <u>Drawing 5</u> is a flow chart which shows processing to an amendment gamma setup the whole raster.

scanner.  $\overline{\text{Drawing 7}}$  (a) expands a certain one record line recorded in the direction of carriage of nozzles, respectively. In Step3, the stairway pattern of Step2 is read with input units, such as a and is by Step2 will be printed. It is characterized by the record line of the direction of carriage chosen the whole raster as Step1, a stairway pattern like drawing  $oldsymbol{6}$  which is set up beforehand recorded essentially, and as shown in drawing, the record line of drawing 6 is formed of the set pattern for unevenness detection shown in <u>drawing 9</u> is printed. Here, it records with the same this raster, and a back raster rasters, and inputs the average concentration of each raster like in <u>drawing 6</u> being the pattern which is printed by one nozzle of a recording head and uses all discharge direction. Said input unit reads 3 of the front raster of the record line of  $\frac{drawing}{drawing}$  , each nozzle like <u>drawing 8</u> can be created. The white alphanumeric of <u>drawing 8</u> is this raster drawing 7 (b). By doing this activity for every record line, said 3 raster concentration table of drawing 6. This raster shown in drawing 7 (a) is a raster on which said record line should be contiguity raster of this raster by the discharge quantity for every nozzle, or dispersion of a output amendment gamma value to all rasters. In Step5, average concentration detection is concentration, and a black alphabetic character is order raster concentration. In Step4, the In UI screen of a non-illustrated printer driver, if amendment gamma value setting mode is of a dot. However, a dot will also attain to the front raster and back raster which are both performed for every raster to the pattern of Step4.

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/cgi-bin/tran\_web\_cgi\_ejje

パーペ 1/9

raster average concentration was 105. Said 1st raster average concentration 105 is realized by 3 he 2nd nozzle. Then, the 1st raster concentration is expressed as x(15+95+20)100xa1=120 using: whole pattern of Step4 is computed from average concentration the whole raster of Step5. Next, a multiplier a 1. This is similarly performed from the 2nd raster to the n-th raster, and multipliers detection pattern of the request concentration 100 was recorded by n nozzles in Step4, the 1st nozzle, this raster concentration 95 of the 1st nozzle, and the front raster concentration 20 of Concentration detection uses said input unit etc. In Step6, the average concentration of the the amendment gamma value for every raster is computed as Step7. When the unevenness raster concentration detection of Step3 with the back raster concentration 15 of the n-th a1-an are decided.

drawing 4 the whole raster shown in this drawing 10, printing without unevenness like drawing 10 and n formulas are made by carrying out from the 2nd raster similarly to the n-th raster, and the concentration to the input concentration of each nozzle as Step8, an amendment gamma value concentration. It is the amendment request concentration of the 1st nozzle to the n-th nozzle, can be set up the whole raster. By using an amendment gamma value by 1-dimensional LUT of concentration of amendment can be expressed as x(15xdn+95xd1020x d2) a1=95.8. n variables solving these formulas. Since each of this amendment request concentration turns into output Moreover, the average concentration of the unevenness detection pattern of Step4 was 96.7. Then, it amends using 3 raster concentration so that each raster may become said average amendment request concentration from the 1st nozzle to the n-th nozzle is determined by respectively d1, d2, and d3 .... It is referred to as dn-2, dn-1, and dn. Then, the 1st raster is enabled.

was used for detecting the concentration for every raster in this example. Moreover, the physical What is necessary is not to restrict a pattern to this and just to be able to detect the printing concentration by each delivery of a recording head, although the stairway pattern of drawing 6 example ] 3 raster concentration is detected per each delivery, respectively, the number of quantity to detect may be not concentration but brightness. Furthermore although [ this rasters beyond it may be detected.

(Example 2)

the record condition to this raster by these three nozzles. In this example, it is characterized by preparing a threshold in the record concentration to said this raster by said three nozzles. Even amends, it serves as white \*\*\*\* generated according to concentration being thin. Then, uniform front raster of the n+1st nozzles are said these same rasters, and were amended according to In the example 1, this raster of the n-th nozzle, the back raster of the n-1st nozzles, and the if record according to said three nozzles the case of the concentration below a threshold record is enabled by recording this raster by nozzles other than these 3 nozzles.

Moreover, when preparing a threshold in this raster concentration by said n-th nozzle and not fulfilling that threshold, record by this nozzle is forbidden. And uniform record is enabled by performing said this raster record by other nozzles.

### [0038]

(Example 3)

e,

The sum of the front raster concentration 10 and this raster concentration 95 by the 1st nozzle Drawing 11 is drawing explaining the relative magnitude of the diameter of a dot by each nozzle. similarly is drawing 11. Since the concentration of this sum is in the relation between discharge concentration sum of each nozzle is computed from this, and a nozzle smaller than the average quantity and an increasing function by each nozzle, the relative magnitude of the diameter of a of drawing 8, and the back raster 5 is 110, and the result of having calculated for each nozzle amends so that discharge quantity may be made [ many ], so that a larger nozzle than the dot by each nozzle will be expressed. The average (diameter of an average dot) of said

# JP,2004-174751,A [DETAILED DESCRIPTION]

the impression time amount of the electrical potential difference to each nozzle can be changed, amendment. Said table has the amount of impression time amount amendments of the electrical average may lessen discharge quantity. <u>Orawing 12</u> is an amendment table for carrying out said gaps from the average (the amount of diameter amendments of a dot). According to this table, potential difference to the regurgitation component prepared in each nozzle to the amount of discharge quantity may be made by modification of the applied voltage on an applied-voltage and unevenness can be reduced by arranging the diameter of a dot. Moreover, a change of

8 , and the back raster 5 is 110, and, for the front raster concentration rate to this sum, 0.09 and this raster are [ 0.86 and a back raster ] 0.05. The result of having performed this to each nozzle becomes things. The count of the regurgitation of each nozzle may be changed in consideration the front raster concentration 10 and this raster concentration 95 by the 1st nozzle of drawing Furthermore,  $\overline{d \operatorname{rawing}\ 13}$  is drawing explaining the amount of kinks of each nozzle. The sum of is <u>drawing 13</u> . If the rate of a front raster is larger than a back raster and the rate of kink \*\*\*\*\* and a back raster is large to a front raster -- a back raster -- kink \*\*\*\*\* -- it of this amount of kinks.

## [Effect of the Invention]

discharge quantity or a discharge direction by setting up the amendment gamma value of each Uniform printing can be carried out, even if it is the recording head which has dispersion in raster in consideration of 3 raster concentration of this raster by the regurgitation of each according to this invention, it is not based on a recording device and a recording head, but nozzle, and an order raster as explained above. And without carrying out a cost increase optimal unevenness-less printing is enabled.

Brief Description of the Drawings]

Drawing 1] The perspective view of an ink jet recording device.

The block diagram explaining the control logic of a recording apparatus. Drawing 2]

<u>Drawing 3</u>] The block diagram explaining the image processing system of a recording apparatus. Drawing 4] The explanatory view explaining the flow of the image processing of a recording <u>Drawing 5]</u> The flow chart which explains an amendment gamma value setup the whole raster of a recording apparatus.

The explanatory view explaining a stairway pattern Drawing 6

Drawing 7] The explanatory view explaining this raster of one nozzle, a front raster, and a back

<u>Drawing 8]</u> The explanatory view explaining this raster of each nozzle, a front raster, and back raster concentration.

Drawing 9] The explanatory view which explains concentration to be an unevenness detection pattern the whole raster.

Drawing 10] The printing result according to an amendment gamma curve and it the whole

Drawing 11] The explanatory view explaining the relative discharge quantity of each nozzle. Drawing 12] Impression time amount amendment table.

Drawing 13] The explanatory view explaining the amount of kinks of each nozzle.

Drawing 14] The printing result by the conventional amendment gamma curve and it.

Record Sheet

Description of Notations]

2 1st Conveyance Roller

2nd Conveyance Roller

Carriage

5 Recording Head

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/cgi-bin/tran\_web\_cgi\_ejje

18/02/14

8 Guide Shaft
20 Control Section
20a CPU
20b ROM
20c RAM
21 Interface
22 Control Panel
23 Carriage Motor
24 Feed Motor
25 1st Conveyance Roller Drive Motor
26 2nd Conveyance Roller Drive Motor
27 Motor Drive Drive Motor
28 Recording Head Driver

[Translation done.]

JPO and NCIPI are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

2.\*\*\* shows the word which can not be translated.

3.In the drawings, any words are not translated.

# DESCRIPTION OF DRAWINGS

[Brief Description of the Drawings]

Drawing 1] The perspective view of an ink jet recording device.

<u>Orawing 2</u>] The block diagram explaining the control logic of a recording apparatus.

<u>Orawing 3</u>] The block diagram explaining the image processing system of a recording apparatus.

<u>Drawing 4]</u> The explanatory view explaining the flow of the image processing of a recording

device.

<u>Drawing 5]</u> The flow chart which explains an amendment gamma value setup the whole raster of a recording apparatus.

Drawing 6] The explanatory view explaining a stairway pattern

Drawing 7] The explanatory view explaining this raster of one nozzle, a front raster, and a back

raster.

<u>Drawing 8]</u> The explanatory view explaining this raster of each nozzle, a front raster, and back

Drawing 9] The explanatory view which explains concentration to be an unevenness detection raster concentration.

Drawing 10] The printing result according to an amendment gamma curve and it the whole pattern the whole raster.

raster.

Drawing 11] The explanatory view explaining the relative discharge quantity of each nozzle.

Drawing 12] Impression time amount amendment table.

Drawing 13] The explanatory view explaining the amount of kinks of each nozzle.

Drawing 14] The printing result by the conventional amendment gamma curve and it.

Description of Notations

Record Sheet

1st Conveyance Roller

2nd Conveyance Roller

Carriage

Recording Head

Pulley 6 Belt

20 Control Section 8 Guide Shaft

20a CPU 20b ROM

21 Interface 20c RAM

22 Control Panel

23 Carriage Motor 24 Feed Motor

25 1st Conveyance Roller Drive Motor 26 2nd Conveyance Roller Drive Motor 27 Motor Drive Driver

28 Recording Head Drive Driver

[Translation done.]

JP 2004-174751 A 2004.6.24

(19) 日本国籍群员(JP)

数图 ধ 盐 华 æ (<u>12</u>)

**表展2004-17475** (11)特許出版公開番号

(P2004-174751A) 平成16年6月24日(2004.6.24)

(43) 公開日

テーマコード (物地) 2CO56

101Z

3/04

B41J

នី

841) (51) Int. Cl.

Ē

(全 !! 頁) 審査請求 未開水 開水頂の数4 0 L

> 特惠2002-340947 (P2002-340947) 平成14年11月25日 (2002.11.25) (21) 出版都等(22) 出版日

キャノン株式会社 000001002 (71) 出版人

東京都大田区下丸子3丁目30442号

100090538 (74) 代理人

弁理士 西山 東三 100096965 (14) 代理人

弁理士 内尾 裕一 被聯 文章 (72) 発明者

東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤ ノヤ株式会社内

Fターム(参考) 2C056 EA06 EB27 EB42 EB59 EC41

(54) [発明の名称] インクジェット配録装置

[野風] インケジェット 記録物画に ないた、 記録ヘッド から中田されるインクの中田町、中田方向によらずむら のない印字を行うこと。 [解決手段] インクジェット方式により配録を行う配録 **坂間において、各ノズルのドット径・ドットヨレ検出用 ラスターそれぞれに吐出されたインク量を検出する。後 者パターン出力結果から平均適宜を検出しする。後者パ** ターンにおいて全ラスター通路が前配平均適度となるよ うに前配検出インク価を考慮して各ノズルの吐出インク パターンとむら検出用パターンとを備える。前者パター ン出力結果から各ノズルに相当するラスターとその隣接 Aを補正することによりむらのない印字を行う。

JP 2004-174751 A 2004. 6.24

3

【特許額状の範囲】

ン出力結果からノズルがラスターに吐出するインク品と前配ノズルの隣接ノズルが前配ラ スターに吐出するインク量を検出し、後者パターン出力結果から平均濃度を検出し、後者 パターンにおいて全ラスター適度が前配平均適度となるように前配検出インク配を考慮し 各ノズルのドット径・ドットヨレ核出パターンとむら検出パターンとを備え、前者パタ て各ノズルの吐出インク島補正することを特徴とするインクジェット配録装配。 【聞求項2】

ン出力結果からノズルがラスターに吐出するインク品と前記ノズルが前記ラスターの政技 ラスターに吐出するインク量を検出し、後者パターン出力結果から平均濃度を検出し、後 者パターンにおいて全ラスター濃度が前配平均濃度となるように前配検出インク型を考慮 各ノズルのドット径・ドットヨレ校出パターンとむら校出パターンとを悩え、前者パタ して各ノズルの吐出インク量補正することを特徴とするインクジェット配録装置。

2

請求項1及び2において、テストパターンからインク量及び適度を検出する入力装置を値 えることを特徴とするインクジェット配録装置。 【請求項3】

【精水頃4】

**欝状項 1 及び 2 において、前配考慮するインク量に関値を備え、その関値に潜たないノズ** ルは使用しないことを特徴とするインクジェット配録装置。 ន

【発明の群舗な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明はインクジェット記録装置に関する。さらに幹細には、インクジェット記録装置のスキャン届内のむらか低減する方法に関する。

[0002]

【従来の技術】

国像、文字等を出力する装置として配録装置かある。配録句子写真方式、熟転写方式、昇 タ(M)、イエロー(Y)の3色、またはこれら3色にプラック(K)を加えた4色によ りカラーで配録することを可能としている。この中でインクジェット配録方式は、安価で 華方式等種々の方式が開発されている。また、これらの記録装置はシアン(C)、マゼン 静燉、高速かつ高解像度配録ができる装置として特に注目が高い。

೫

[0003]

インクジェット記録方式とは、発熱体または圧電森子により複数の吐出口からインクを吐出し、配錄媒体にそのインクを付猶させることで印字を行う方式である。この配錄装置は 、前述の複数の吐出口を備えた配錄ヘッドを配錄媒体の搬送方向(剛走垂方向)と直行す る方向(主走査方向)にシリアルスキャンし、この際にインクを吐出し、配錄媒体上にド ットを形成することで画像形成する。複数の吐出口は副走査方向に配置するため、吐出口 数に対応した幅の配線が成される。また、非配録時に配録幅に等しい量で配錄媒体を間欠 被送する。

[0004]

記録ヘッドのスキャン方向と記録媒体の搬送方向が同じであり、1回のスキャンで記録媒 また、配録ヘッド幅が配録媒体幅あるフルマルチ型インクジェット配録装置の場合には 体上に回像を形成する。

9

[0005]

想である。しかしながら、配録ヘッドが吐出するインク量や吐出方向は、吐出口毎にばらついている。そのため、従来(図14(a))のように全ノズルに対して同じヶ曲線に従 記録媒体上に形成されるドットは所留の画案に辞碑し、尊しい大きさをしていることが理 って同数の吐出を行うと図14 (a)のに示すように印字結果に濃度蒄むらが生じる。 [0000]

8 そこでこの回像劣化を低減する為に特開平05-220911号公報では、次のような提

**然をしている。テストパターンの値度ムラをセンサによって読みとり、ノズルに対応する** 各国像の各ラスターに対して濃度補正を施すことにより、国像上の濃度むらを解消するへ ッドツォーディング訊かねる。

[0007]

【発明が解決しようとする瞑題】

**前記のヘッドシェーディング茶により濃度むらは図14(b)のように図14(a)に比** べて適度むらを低減する。しかしながら、適度むらを人が見えないレベルまでに補正する ことは困難であった。ドットがヨレている場合、本来哲弾するべきラスター以外の前後ラ スターにも大きく铅弾しており、補正をすることにより意図せず前後のラスター濃度に影 ばすからである。

[0008]

【瞬囮を解決するための手段】

本発明は前配髁圓に鑑みて成されたものであり、ドットが本来협弾するべきラスターとそ の両隊按ラスターの3ラスターそれぞれに対するそのドットを吐出するノズルの影響力を **考慮してラスター毎に適度補正することを特徴とする。つまり、1ラスター対1ラスター** 栢正ではなく、3 ラスター対1 ラスターで補正することにより、ドット径やヨレによる ラスターへの影響を及ぼす記録ヘッドであっても、濃度むらをなくすことができる。

[0000]

(作用)

J An 本発明によれば、配録ヘッド内のノズルの吐出面ばらつきだけでなく、吐出方向ばら があっても、配録幅内の適度むらをなくすことができる。

ន

[0010]

【発用の実施の形態】

(実施例1)

**人的發妝町煎取>** 

図!はシリアルスキャン方式のインクジェット配録装置の斜視説明図である。

[0011]

先ず記録技質の全体構成を観明すると、図1において1は稀爽いはプラスチックシートよりなる記録シートであって、カセット等に複数枚積層された記録シート1が絡紙ローラ( 不図示)によって一枚ずつ供給され、一定間隔を隔てて配置され、夫々個々のステ モータ(図示せず)によって駆動する第1撤送ローラ対2及び第2撤送 って矢印 A 方向に被消される ごとく 椿奴されている。

೫

[0012]

は不図示のインクカートリッジより供給され、ノズルから画信号に応じて吐出される。 5は前配配録シート1に配録を行うためのインクジェット式の配録ヘッドである。

[0013]

5 この配録へッド5及びインクカートリッジはキャリッジ4に搭載され、眩キャリッジ4に はベルト6及びブーリ1a,1bを介してキャリッジモータ23が単結している。従って 、 前配キャリッジモータ23の駆動により前配キャリッジ4がガイドシャフト8に治 復走査するように構成されている。

\$

[0014]

前配格成により、配録ヘッド5が矢印B方向に移動しながら画信号に応じてインクを配録 シート1に吐出してインク像を記録し、必要に応じて記録ヘッド5はホームポジションに ってインク回復装置(不図示)によりノズルの目づまりを解消すると共に、搬送ローラ 2, 3が駆動して配録シート1を矢印A方向に1行分搬送する。これを繰り って配録シート1に所定配録を行うものである。

次に前配配録装置の各部材を配動させる為の制御系について説明する。 [0015]

[0016]

この制御系は図2に示すように、例えばマイクロプロセッサ等のCPU20a,核CPU

20

JP 2004-174751 A 2004.6.24 3

0aの制御プログラムや各種データを格納しているROM20b,及びCPU20aの **一クエリアとして使用されると共に、記録画像データなどの各種データの一時保管等を** うRAM20c 等を備えた制御系20、インターフェイス21、操作パネル22、各モ ータ(キャリッジ駆動用のモータ23、給紙モータ駆動用のモータ24、第1般送ローラ 対駆動用のモータ25、第2搬送ローラ対駆動用のモータ26)を駆動するためのドライ ド駆動用ドライバー28からなる。 バー27、及び配録ヘッ

行う。また前記制御邸20はインターフェイス21を介して各モータ23~26を駆動させるためのON、OFF信号、及び國信号を出力し、眩回信号によって各部材を駆動させ 上記制御部20はインターフェイス21を介して操作パネル22からの各種情報(例えば 文字ピッチ、文字種類等)や、外部装置29との画信号などの1/0(情報の入出力)を

2

[0017]

2

[0018]

さらに、CPU20aは配録ヘッドへ一回の配録走査に相当する印字画像データを送る [0019]

<画像処理散題>

[0020]

と、メモリと、外部配位と、入力部と、プリンタとのインターフェイスとを備えている。 図3は本発明が適用される画像処理システムである。図3においてホスト201はCP

次に、ホストコンピュータで生成する配線データの画像処理方法について説明す

8

[0021]

CPUはメモリに格納されたプログラムを実行することで後述する色処理、品子化処理の 手順などを実現する。このプログラムは外部配貨に配信され、或いは外部装置から供給さ れる。ホスト201はインターフェイスを介して配録装置202と接続されており、 理を施した国像データを配録装置202に送信して印刷配録を行わせる。

[0022]

C、B各色8ピット (256隔 隅) 画像データをC、M、Y、K各色1ピットデータとして出力する処理フ 図4該画像処理を説明するブロック図で、入力されるR、 [0023]

R、 C、 B 各色 8 ピットデータはまず 3 次元のルックアップテーブル(LUT)により R・、 C・、 B・ 各色 8 ピットデータに変換される。この処理は色空間変換処理(前段色処理)と称し、入力回像の色空間(カラースペース)と出力装置の再現色空間の差を補正す

೫

るための変換処理である。 [0024]

核色空間変換処理を航されたR'、G'、B'各色8ビットデータは次の3次元LUTに よりC、M、Y、K各色8ピットデータに変換される。この処理は色変換処理(後段色処 理と称し)で、入力系のRGB系カラーから出力系のCMYK系カラーに変換する色変換 ことが多いが、プリンターなど光の反射で色を表現する記録装置の場合は減法温色の3原 処理である。入力データはディスプレイなど発光体の加法銀色の3原色(RGB) 色(CMY)の色材が用いられるので核変換処理が行われる。

÷

前段色処理に用いられる3次元LUTや後段色処理に用いられる3次元LUTは離散的にデータを保持しており、保持しているデータ間は福間処理で決めるが、数補間処理は公知 データを保持しており、保持しているデータ間は補間処理で求めるが、眩補間処理は公 の技術であるのでここでの評価な説明は治路する。 [0025]

正が施される。単位面積当たりの印字ドット数と出力特性(反射適度など)の関係は 後段色処理が筋されたC、M、Y、K各色8ピットデータは、1次元LUTによって出力 多くの場合に線形関係とはならないので、出力γ補正を施すことでC、M、Y、 の入力レベルと、その時の出力特性との線形関係とを保証する。

S

本発明では後述する3ラスター考慮により、ラスター毎に前配出力γ補正値を設定する。

以上が色処理部の動作説明で、入力R、C、B各色Bビットのデータが出力機器の有す 色材C、M、Y、K各色8ビットのデータに変換される。

[0029]

カラー配録装置は2値配録装置であるのでC、M、Y、K各色8ビットのデータは設終的 次に前配C、M、Y、K各色8ピットのデータは量子化部に送られる。本実施例におけ C、M、Y、K各色1ピットのデータに由子化処理される。

[0030]

本典植例では、写真関の中間関画像を2値記録装置で滑らかに表現させることが可能な誤 楚拡散法による量子化方法を用いる。 瞑楚拡散法によって前配C、M、 Y、 K 各色 8 ピッ ータをC、M、Y、K各色1ビットの印字データに量子化する。核関差拡散法を用 めとして既に様々な文献や論文が発表されており公知の技術であるので詳細な説明は省略 いた量子化方法の詳細は「日経エレクトロニクス1978年5月号P50~P65」を トのド

[0031]

くシスター毎補正 v 値数定概要>

Х 次に前記1次元LUTにおける各ラスターの補正y館の設定方法について説明する。 ラスター毎補正り設定までの処理を示すフローチャートである。 22

[0032]

図示のプリンタドライパのUI回面において、S t e p 1 としてラスター毎補正 y 値数 んでしまう。前配入力装置は図6の配録線の前ラスター、本ラスター、後ラスターの3ラ を各配録線毎に行うことにより、図8のような各ノズルの前配3ラスター濃度テーブルが モードが選択されると、Step2で予め設定されいている図6の模な階段パターンが り印字され、全ノズルを使用するようなパターンであることを特徴としている。Step に示す本ラスターは前記配録線が本来記録されるべきラスターであり、図のようにドット の集合により図6の記録線が形成されている。しかし、ノズル毎の吐出量や吐出方向のば らつきにより本ラスターの両隣接ラスターである前ラスターや後ラスターにもドットが及 スターを競み、それぞれのラスターの平均適度を図7(b)のように入力する。この作業 作成できる。図8の白文字数字が本ラスター濃度であり、黒文字は前後ラスター濃度であ 字される。図6におけるキャリッジ方向の記録像はそれぞれ記録ヘッドの1ノズルによ る。Step4では図9に示すむら検出用のパターンを印字する。ここでは全ラスターに 対して同一の出力補正り値で配線を行う。Step5ではStep4のパターンに対して 図6のキャリッジ方向に配録したある1本の配録線を拡大したものである。図7(a) 3では、Step2の路段パターンをスキャナ等の入力装置により競みとる。図7 (a) 淣 됴 ±0

5Step4のパターン全体の平均強度を算出する。次にStep1としてラスター毎の 楜正y値を昇出する。Step4においてn本のノズルにより所留濃度100のむら検出 5 と第1 ノズルの本ラスター譲度 9 5 と第2 ノズルの前ラスター遺度 2 0 によって成り立 適度検出は前配入力装置等を用いる。Step6ではStep5のラスター毎平均濃度か **一ンを記録したところ第1ラスター平均濃度が105であった。前配第1ラスター平** 均濃度105はStep3の3ラスター適度核出により、第nノズルの後ラスター濃度1 っている。そこで、第1ラスター濃度は係数a, を用いて(15+95+20)×100 ×a,=120と表す。これを第2ラスターから第nラスターまで同様に行い、係数ai ラスター毎に平均濃度検出を行う。 ~a,を決める。 [0033] [0034] スタン

\$

また、Step 4のむら検出パターンの平均濃度が96.1であった。そこで、各ラスタ 平均濃度になるように3ラスター濃度を用いて補正する。第1ノズルから第1ノ 正所毀隨度をそれぞれd1、d2、d3 … dn - 2、 dn - 1、 dn とする。 が前

٠

S

とn個の式ができ、これらの式を解くことにより類1ノズルから類nノズルまでの補正 所望適度を決定する。 S tep 8 としてこの各補正所望適度が各ノズルの入力適度に対する出力適度になるのでラスター毎補正 y 値を設定することができる。この図10に示すラ と表すことができる。第2ラスターから第ヵラスターまでも同様に行うことで1個の変 スター毎補正ヶ値を図4の1次元しUTで使用することにより、図10のようなむらがな すると補正第1ラスター適度は(15×d,+95×d,+20×d2)×ai=95.

JP 2004-174751 A 2004. 6. 24

છ

い印字を可能とする。 [0035]

ンはこれに限るものではなく、記録ヘッドの各吐出口による印字濃度が検出できればよい 。また、検出する物理団は濃度ではなく、御度であってもよい。さらに本実施例では各吐 出口につき3ラスター適度をそれぞれ検出するとしたが、それ以上のラスター数を検出し 本実筋例ではラスター毎の濃度を検出するのに図6の階段パターンを使用したが、パタ てもよい。

2

2

[0036]

(実施例2)

**実施例1では、第nノズルの本ラスターと第n-1ノズルの後ラスター、第n+1ノズル** の前ラスターは同じ前配本ラスターであり、この3ノズルによる本ラスターへの配録状態

により補正していた。本実施例では前記3ノズルによる前記本ラスターへの記録適度に関 値を設けることを特徴とする。閩値以下の濃度の場合、前記3ノズルによる配録は補正を しても、濃度が薄いことにより発生する白すじとなる。そこで、この3ノズル以外のノズ ルにより本ラスターを記録することで、むらのない配録が可能とする。

8

このノズルによる配録を禁止する。そして前記本ラスター配録を他のノズルにより行うこ また、前配第nノズルによる本ラスター濃度に関値を設けて、その関値に満たない場合 とでむらのない記録を可能とする。

[0037]

2

[0038] (実施例3)

同様計算を各ノズルに行った結果が図11である。この和の遺度が各ノズルにより吐出量と増加関数の関係にあるので、各ノズルによるドット径の相対的な大きさを扱すことにな る。これより名ノズルの前配値度和の平均値(平均ドット径)を算出し、平均値より大き いノズルは吐出量を少なくするように、平均値より小さいノズルは吐出量を多くするよう に補正をする。図12は前配補正をするための補正テーブルである。前配テーブルは平均 値からのずれ畑(ドット径補正量)に対する各ノズル内に設けられた吐出菜子への配圧の 巴加特間描記者が称っている。このテーブルに従い名ノズルに対する費用の印制等間を殺し、ドット係を描えることでむらを気減することができる。また、乳出費の数更は巴加 ルによる前ラスター濃度10と本ラスター濃度95と後ラスター5の和は110であり、 図11は各ノズルによるドット径の相対的な大きさを説明する図である。図8の第1ノ **更し、ドット徭を増えることでむらを低減することができる。また、吐出費の変更は日、駐用テーブルによる印加粒圧の変更によって行ってもよい。** 

ജ

らに、図13は各ノズルのヨレ量を説明する図である。図8の第1ノズルによる前ラス ター濃度10と本ラスター濃度95と後ラスター5の和は110であり、この和に対する 大きければ前ラスターにヨレており、後ラスターの割合が大きければ後ラスターにヨレて 前ラスター濃度割合が0.09、本ラスターが0.86、後ラスターが0.05である。 これを各ノズルに対して行った結果が図13である。前ラスターの割合が後ラスターよ いることになる。このヨレ亜を考慮して各ノズルの吐出回数を変更してもよい。 [0039]

\$

【発明の効果】

S を考慮して各ラスターの補正y値を設定することにより、吐出品や吐出方向にばらつきが る配録ヘッドであっても、むらのない印字をすることができる。しかも、本発明によれ 以上説明したとおり、各ノズルの吐出による本ラスターと前後ラスターの3ラスター濃

【図2】

3

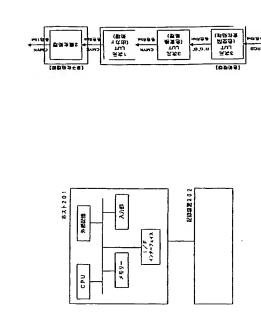
```
[ M ]
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             [ 🖾 3 ]
                                                                                                                             2
                                                                                                                                                                                                                                                                          8
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      8
ばコスト増することなく、配線装置、配線ヘッドによらず最適なむらなし印字を可能とす
                                                                                                                         【図7】 1 ノズルの本ラスター、前ラスター、後ラスターを説明する説明図。
【図8】 各ノズルの本ラスター、前ラスター、後ラスター道度を説明する説明図。
【図9】 むら検出パターンとそのラスター毎道度を説明する説明図。
【図10】 ラスター毎補正,由線とそれによる印字結果。
【図11】 各ノズルの相対的な吐出量を説明する説明図。
【図11】 4 ノズルの相対的な吐出量を説明する説明図。
                                                                                             【図5】配録装置のラスター毎補正ヶ値設定を説明するフローチャート。
【図6】路段パターンを説明する説明図
                                                                    【図3】配録装置の画像処理システムを説明するプロック図。
                                                      【図2】 記録数面の制御ロジックを戦明するブロック図。
                                                                               【図4】 配録装置の画像処理の流れを説明する説明図。
                                                                                                                                                                                                                             【図14】従来の補正ヶ曲線とそれによる印字結果。
【符号の説明】
                                                                                                                                                                                                               【図13】各ノズルのヨレ血を脱明する説明図。
                                         【図1】インクジェット配録装置の斜視図。
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           第1般送ローラ駆動モータ
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        第2 搬送口一ラ駆動モータ
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      モータ駆動ドライバー
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   インターフェース
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                キャリッジモータ
                            【図画の簡単な説明】
                                                                                                                                                                                                                                                                      第1 散送ローラ第2 散3 散3 しか
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          ガイドシャフト
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            給紙モータ・
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 操作パネル
                                                                                                                                                                                                                                                                                                   キャリッツ記録ヘッド
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     R O M
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     RAM
                                                                                                                                                                                                                                                          記録シート
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       20a CPU
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         20 短笛郎
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 スポイ
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              プーリ
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     2 0 b
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    2 O c
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   2 1
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 2 2 2 2 3
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             2 4 2 5
```

5244

[ 🖾 4 ]

##/CAIL 4 55 58

•



**記録ヘシド配勢ドレイバー** 

